

MultiSense S30

高耐環境性広角ステレオ3Dセンサ

厳しい屋外環境で使用可能

- オンボードプロセッサ搭載
- 使用温度環境：-40°C ~ +80°C
- 耐振動・衝撃性能：15G/100G
- 防水防塵性能：IP67
- 200万画素モノクロカメラ × 2、200万画素カラーカメラ × 1
- モノクロカメラ FOV（単体）：91°×54°
- ROS 対応



ubuntu[®]
ROS



Carnegie Robotics 社の MultiSense S30 は非常に優れた耐振動・衝撃性能と防水防塵性能を持つ屋外用途向けステレオ3Dセンサです。測距レンジ 1.4m ~ 30m、使用環境温度 -40°C ~ +80°C、耐振動・衝撃性能：15G/100G と防水防塵性能 IP67 の高い環境性能を持っています。

またオンボードプロセッサを搭載し、ROS ドライバと API が用意されているのでセンサからのリアルタイムのイメージデータ、デプスデータやカラー点群等の ROS Topic が使用可能です。

厳しい環境で運用される建設機械、マイニングマシン、防衛用ロボット、無人農業ロボット、ラストマイルデリバリーロボットや AMR など幅広いアプリケーションで使用いただけます。



仕様

商品コード	Multisense-S30
ステレオ用 モノクロイメージセンサ	1920×1280 / 30fps (単体) × 2、グローバルシャッター FOV (H×V) : 91°× 53°、レンズ焦点距離 : 3.9mm
ステレオビジョン	アルゴリズム : Semi-global stereo matching ベースライン : 30cm アルゴリズム処理スピード : 30fps @0.5MP, 256 Disparity 測距レンジ : 1.4m ~ 30m 距離精度 : $\pm (\text{距離 m})^2/1440$ (単位 :m) 例 : $\pm 0.017\text{m}$ at 5m、 $\pm 0.07\text{m}$ at 10m、 $\pm 0.27\text{m}$ at 20m
カラーイメージセンサ	1920×1188 / 30fps × 1、ローリングシャッター FOV (H×V) : 91°× 54°、レンズ焦点距離 : 3.9mm
耐環境性能	使用環境温度 : -40°C ~ +80°C 防水防塵性能 : IP67 耐振動・衝撃性能 : 15Grms / 100G, 2ms 耐チッピング性アルミニウムハウジング 疎水コーティングレンズ&ラバーフード、RoHS 対応
オンボードプロセッサ	プロセッサ : Quad Core ARM A53 リアルタイム処理 : ARM Cortex R5 GPU : ARM Mali-400 MP2 RAM : GB DDR4 w/ ECC OS : PetaLinux ロジックセル : 最大 150,000 セル
インターフェイス	GigE (1000BASE-T) × 1
電源	9-36VDC、耐電圧 : 48VDC
公称電力	10-15W
サイズ (H × W × D)	5.6cm × 36.4cm × 14.1cm
重量	約 2.6kg

寸法図

単位:mm

