

## MultiSense KS21

# 高耐環境性超広角ステレオ3Dセンサ

## 超広角 FOV ステレオ3Dセンサ

- オンボードプロセッサ搭載
- 使用温度環境：-30°C ~ +65°C
- 耐振動・衝撃性能：10G/100G
- 防水防塵性能：IP67
- 200万画素モノクロカメラ × 2、IRパターンプロジェクタ × 2
- 超広角モノクロカメラ FOV（単体）：135°×84°
- ROS1 / ROS2 対応



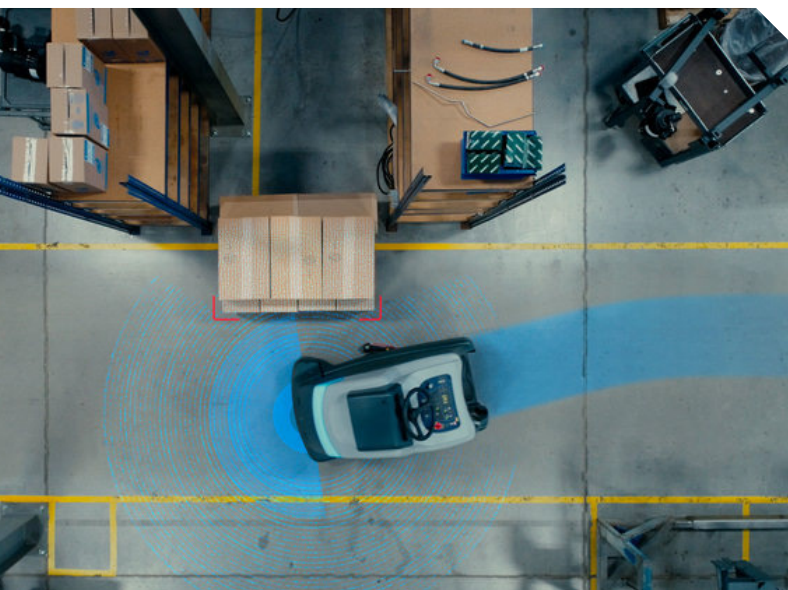
ROS2  
ROS 対応

ubuntu



Carnegie Robotics 社の MultiSense KS21 は優れた耐振動・衝撃性能と防水防塵性能を持ち、FOV が 135°×84°の超広角ステレオ3Dセンサです。測距レンジ 0.5m ~ 20m、使用環境温度 -30°C ~ +65°C、耐振動・衝撃性能：10G/100G と防水防塵性能 IP67 の高い環境性能を持っています。またオンボードプロセッサを搭載し、ROS ドライバと API が用意されているのでセンサからのリアルタイムのイメージデータ、デプスデータやカラー点群等の ROS Topic が使用可能です。

厳しい環境で運用される建設機械、マイニングマシン、防衛用ロボット、無人農業ロボット、ラストマイルデリバリーロボットや AMR など幅広いアプリケーションで使用いただけます。



## 仕様

商品コード	Multisense-KS21
ステレオ用 モノクロイメージセンサ	1920×1280@9fps or 960×600@30fps × 2、グローバルシャッター
ステレオビジョン	FOV (H×V) : 135°×84°
	アルゴリズム : Semi-global stereo matching ベースライン : 21cm アルゴリズム処理スピード : 30fps @0.5MP, 256 Disparity 測距レンジ : 0.5m ~ 20m 距離精度 : $\pm (\text{距離 m})^2/672$ (単位 :m) 例 : $\pm 0.04\text{m}$ at 5m、 $\pm 0.15\text{m}$ at 10m
IR パターンプロジェクタ	波長 : 850nm ドット数 : 22,800 FOV (H×V) : 135°×51°
耐環境性能	使用環境温度 : -30°C ~ +65°C 防水防塵性能 : IP67 耐振動・衝撃性能 : 10Grms / 100G 耐チップング性アルミニウムハウジング 疎水コーティングレンズ、RoHS 対応
オンボードプロセッサ	プロセッサ : Quad Core ARM A53 リアルタイム処理 : ARM Cortex R5 GPU : ARM Mali-400 MP2 RAM : GB DDR4 w/ ECC OS : PetaLinux ロジックセル : 最大 150,000 セル
インターフェイス	GigE (1000BASE-T) × 1
電源	9-36VDC
公称電力	12W
サイズ (H × W × D)	4.7cm × 28.5cm × 13.5cm
重量	約 1.1kg

## 寸法図

単位:mm

